

NavVis VLX 2

LiDAR

| | |
|----------|--|
| LiDAR 센서 | 2 × 16-Layer class 1 ⁽¹⁾ 903nm 2 × 300,000 pts/sec |
| 작동 범위 | 최대 50m ⁽²⁾ |

Accuracy

| | |
|--------------|--|
| 포인트 클라우드 정확도 | 500m ² 의 전용 테스트 환경에서 5mm ⁽³⁾ |
| 제어점 지원 | 지상 및 벽 제어 지점의 입력 ⁽⁴⁾ |

Cameras

| | |
|--------------|--|
| 파노라마 이미지 카메라 | 4 × 20 MP 3.3 mm 어안 렌즈 고정 초점 f/2.4 롤링 셔터 |
| 파노라마 시야 | 360° |

Operation

| | |
|-------------|---|
| 라이브 스캐닝 피드백 | 데이터 범위에 대한 실시간 시각적 피드백 |
| 배터리 및 작동 시간 | 2 × 95Wh 리튬이온 V-마운트 마이크로 핫스왑 가능 1.5시간 (배터리 2개 1세트 사용 시) |
| 저장 | 1TB 휴대용 SSD ⁽⁵⁾ |
| 인터페이스 | Wi-Fi Bluetooth |
| IMU | 산업 등급 |

Display

| | |
|-----|----------------|
| 유형 | 정전식 멀티터치 디스플레이 |
| 크기 | 5.5" |
| 해상도 | 1920 × 1080 |

Environment

| | |
|-------|--|
| 작동 온도 | -10°C ~ 40°C (14°F to 104°F) ⁽⁶⁾ |
| IP등급 | IP42(실내 및 실외) |

Output

| | |
|-------------|-------------------------------------|
| 포인트 클라우드 형식 | E57 PLY LAS PTS XYZ |
| 이미지 형식 | JPEG |
| 데이터 처리 | 자동 객체 감지 및 흐름 처리를 포함한 다양 한 처리 사전 설정 |

Device

| | |
|------|--------------------------------|
| 폼 팩터 | 웨이러블 |
| 하우징 | 파우더 코팅 및 양극산화 처리된 알루미늄, 카본 프레임 |
| 치수 | 108 × 33 × 56cm (XL 위치) |
| 무게 | 8.7kg |

Transportation

| | |
|--------|--|
| 운송 케이스 | 43 × 54 × 82cm 24.8 kg (완전 장착) 22.6kg (배터리 제외) |
|--------|--|

(1) IEC 60825-1:2007 및 2014에 따른 눈 안전.

(2) 처리 설정에 따라 다릅니다.

(3) 로컬 정확도. 모든 정확도 설명은 1시그마입니다. 절대 정확도는 환경 크기에 따라 달라 지며 제어점을 통해 제어할 수 있습니다.

(4) 조사대상(체커보드, 못, 글자 자국 등) 및 자연지형 등을 지원합니다.

(5) exFAT 파일 시스템 (Windows, macOS, Linux와 호환)

(6) 0°C(32°F) 이상에서 20분간 예열한 후 바람이 없는 고요한 조건에서 최대 20분 동안 0°C(32°F) 이하에 서 작동 가능합니다.